

## Soluzione Premio “E.R.Caianiello” 16/2/2018

### Problema n.1

$$x^2 - x - 1 = 0 \Rightarrow s = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}; t = \frac{1 - \sqrt{5}}{2}$$

Sostituendo le soluzioni nell'equazione si ottengono le seguenti relazioni

$$s^2 = s + 1; t^2 = t + 1$$

Per dimostrare la richiesta del problema si ricorre al principio d'induzione

$$F(1) = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{1 + \sqrt{5}}{2} - \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right) = 1$$

Assunto che  $\forall k \leq n, F(k) = \frac{s^k - t^k}{\sqrt{5}}$  dimostrare che

$$F(n+1) = \frac{s^{n+1} - t^{n+1}}{\sqrt{5}}$$

Poiché

$$\begin{aligned} F(n+1) &= F(n) + F(n-1) = \frac{s^n - t^n}{\sqrt{5}} + \frac{s^{n-1} - t^{n-1}}{\sqrt{5}} \Rightarrow \\ F(n+1) &= \frac{(s^n + s^{n-1}) - (t^n + t^{n-1})}{\sqrt{5}} = \frac{s^{n-1}(s+1) - t^{n-1}(t+1)}{\sqrt{5}} \\ F(n+1) &= \frac{s^{n-1}s^2 - t^{n-1}t^2}{\sqrt{5}} = \frac{s^{n+1} - t^{n+1}}{\sqrt{5}} \quad c.v.d. \end{aligned}$$

2)

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{F(n+1)}{F(n)} = \frac{s^{n+1} - t^{n+1}}{s^n - t^n} = \frac{s^{n+1} \left(1 - \left(\frac{t}{s}\right)^{n+1}\right)}{s^n \left(1 - \left(\frac{t}{s}\right)^n\right)} = \frac{s \left(1 - \left(\frac{t}{s}\right)^{n+1}\right)}{\left(1 - \left(\frac{t}{s}\right)^n\right)}$$

Poiché il rapporto  $t/s < 1$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{F(n+1)}{F(n)} = s \quad c.v.d.$$

## Problema n.2

Al tempo  $t=0$   $P=T$ , al tempo  $t=t_1$  la circonferenza interna coincide con la maggiore in un punto  $R$ .

Poiché tale circonferenza rotola senza strisciare su quella di raggio  $2R$  avremo che l'arco

$$\widehat{RP} = \widehat{RT}. \quad 1)$$

Indicando con  $2\alpha$  l'angolo al centro che sottende l'arco  $\widehat{RP}$  si ha  $\widehat{RP} = 2\alpha R$ . L'angolo  $R\widehat{O}P$  per un noto teorema di geometria euclidea (dato un arco di circonferenza, l'angolo alla circonferenza che insiste su tale arco è metà dell'angolo al centro individuato da tale arco), sarà uguale ad  $\alpha$ .

Indicando con  $\beta$  l'angolo al centro della circonferenza maggiore sotteso all'arco  $\widehat{RT}$  si ha  $\widehat{RT} = \beta 2R$ .

Dalla relazione 1) avremo  $2\alpha R = \beta 2R \Rightarrow \alpha = \beta$ .

Poichè i segmenti  $OP$  e  $OT$  formano lo stesso angolo con  $OR$  il punto  $P$  risulta allineato con  $T$ , quindi durante la rotazione della circonferenza interna esso si sposta lungo l'asse  $y$ .

Essendo il triangolo  $OPR$  rettangolo perché inscritto in una semicirconferenza si ha :

$OP = OR \cos \alpha = 2R \cos \alpha \Rightarrow y = 2R \cos \alpha$  se l'angolo è descritto con velocità angolare  $\omega$  avremo:

$$y = 2R \cos \omega t$$

$$x = 0$$

In pratica, il moto di rotolamento della circonferenza interna determina il moto rettilineo armonico di ogni suo punto.

## The kinematic fountain (SOLUTION n.3)

- a) Let us start by writing the parametric equations for the position of a particle in the  $k$ -th water stream as follows:

$$x(t) = v_0 \cos \theta_k t, \quad (1a)$$

$$y(t) = h + v_0 \sin \theta_k t - \frac{1}{2} g t^2. \quad (1b)$$

By solving for  $t$  in (1a), we have:

$$t = \frac{x}{v_0 \cos \theta_k}. \quad (2)$$

By substituting (2) into (1b), we may write:

$$y = h + \tan \theta_k x - \frac{g}{2 v_0^2 \cos^2 \theta_k} x^2. \quad (3)$$

Recalling now that  $\frac{1}{\cos^2 \theta_k} = (1 + \tan^2 \theta_k)$ , we obtain:

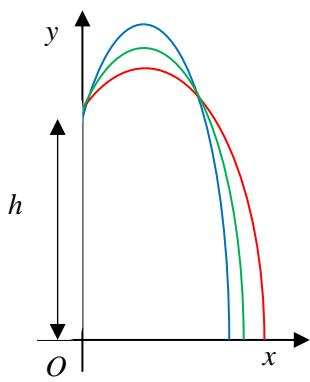
$$y = h + \tan \theta_k x - \frac{g}{2 v_0^2} (1 + \tan^2 \theta_k) x^2. \quad (4)$$

- b) In order to find the maximum heights  $H_k$  ( $k = 1, 2, 3$ ) reached by the three water streams, consider

Eq. (4) and set  $y' = 0$ , so that:

$$\tan \theta_k - \frac{g}{v_0^2} (1 + \tan^2 \theta_k) x = 0. \quad (5)$$

Solving for  $x$  in (5) and substituting the result in (4) we find:



**Fig. 1** Choice of axes in representing the trajectories of the water streams. Notice that all water streams have been rotated in such a way that their trajectories can be shown in a single  $Oxy$  coordinate system.

- c) By setting to zero the expression for  $y$  in Eq. (4) and by rearranging terms, we write:

$$x^2 - \frac{2v_0^2}{g} \frac{\tan \theta_k}{1 + \tan^2 \theta_k} x - \frac{2v_0^2}{g} \frac{h}{1 + \tan^2 \theta_k} = 0. \quad (7)$$

By solving the second-degree algebraic equation above and by retaining only the positive root, we have:

$$d_k = \frac{v_0^2}{g} \sin \theta_k \cos \theta_k \left( 1 + \sqrt{1 + \frac{2gh}{v_0^2 \sin^2 \theta_k}} \right). \quad (8)$$

- d) Let us now insert  $x = d_{max}$  and  $y = 0$  in Eq. (4). In this way, we obtain

$$t^2 - \frac{2v_0^2}{g d_{max}} t + 1 - \frac{2v_0^2 h}{g d_{max}^2} = 0, \quad (9)$$

where  $t = \tan \theta^*$

- e) Let us now solve Eq. (9), by excluding the possibility of two solutions for the optimum angle  $\theta^*$ . Therefore, by setting the discriminant of the second-degree algebraic equation (9) equal to zero, we write:

$$\frac{v_0^2}{g^2 d_{max}^2} (v_0^2 + 2gh) = 1, \quad (10)$$

By now defining  $v_f = \sqrt{v_0^2 + 2gh}$  and by solving for  $d_{max}$  in (10), we have:

$$d_{max} = \frac{v_0 v_f}{g}. \quad (11)$$

- f) In order to determine the optimum angle  $\theta^*$  we find the single solution of Eq. (9) to be:

$$\tan \theta^* = \frac{v_0^2}{g d_{max}}, \quad (12)$$

where  $d_{max}$  is given by Eq. (11). Therefore, by substituting Eq. (11) into Eq. (12), we finally find:

$$\theta^* = \tan^{-1} \left( \frac{v_0}{v_f} \right).$$